机车速度表校验台(转速模式)检定结果不确定度评定

1. 测量方法

在校验台的转速输出部位贴反光片,将数字式转速表对准反光片,开启校验台,将信号发生装置设置为转速模式,输入相应的车轮直径,将校验台信号发生装置分别调到检定点的速度值,待速度均匀稳定后,在同一检定点连续读取并记录数字式转速表显示的 5 个转速值,取其平均值作为测量结果,示值误差计算方法见公式(1)。

$$\Delta = v_0 - v_c \tag{1}$$

式中:

 Δ ——校验台示值误差,km/h;

 v_0 ——校验台速度值, km/h;

v。——数字式转速表转换速度值,km/h。

- 2. 标准不确定度分量
- 2.1 由数字式转速表示值误差引入的标准不确定度 u_1

数字式转速表准确度等级 0.05 级,由标准器引入的不确定度分量半宽为 0.05%,服从均匀分布,1500 r/min 时对应的标准速度值为 296.88 km/h,则由数 字式转速表示值误差引入的标准不确定度 u_1 为:

$$u_1 = \frac{0.05\% \times 296.88}{\sqrt{3}} = 0.086$$
km/h

2.2 数字式转速表分辨力引入的不确定度分量 u,

数字式转速表分辨力为 0.01 r/min 转换为速度值为 0.001 km/h,服从均匀分布,则由数字式转速表分辨力引入的标准不确定度 u_2 为:

$$u_2 = \frac{0.001}{2\sqrt{3}} = 2.9 \times 10^{-4} \,\mathrm{km/h}$$

2.3 由重复性引入的不确定度分量u,

按照规程规定的检定方法对机车速度表校验台 1500.4 r/min 重复测量 10 次,测量结果换算为速度值为(单位: km/h): 296.53 km/h、296.62 km/h、296.62 km/h、296.64 km/h、296.69 km/h、296.64 km/h、296.64 km/h、296.69 km/h、296.59 km/h 296.59 km/h

$$s = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{10} (v_i - \overline{v})}{10 - 1}} = 0.069 \text{km/h}$$

取 5 次测量结果的平均值作为测量结果,则 $u_3 = \frac{s}{\sqrt{5}} = 0.031 \text{km/h}$

分辨力引入的不确定度分量小于由测量重复性引入的不确定分量,忽略由分辨力引入的不确定度分量。

3. 合成标准不确定度u。

各分量独立, 互不相关, 则

$$u_c = \sqrt{u_1^2 + u_3^2} = \sqrt{0.085^2 + 0.031^2} \,\text{km/h} \approx 0.090 \,\text{km/h}$$

4. 扩展不确定度<math>U

取 k=2,保留一位有效数字:

$$U = 0.090?2 = 0.18 \text{ km/h}$$

5. 结论

不确定度评定结果小于示值误差要求的三分之一(0.20 km/h),检定方法满足要求。

机车速度表校验台(电信号模式)检定结果不确定度评定

1. 测量方法

开启校验台,将信号发生装置设置为电信号模式,将校验台信号发生装置分别调到检定点的速度值,待速度均匀稳定后,读取并记录数字电流表的示值,示值误差计算方法见公式(2)。

$$\Delta = v_0 - v_c \tag{2}$$

式中:

 Δ ——校验台示值误差,km/h;

 v_0 ——校验台示值,km/h;

v。——数字电流表转换速度值, km/h。

- 2 标准不确定度分量
- 2.1 由数字电流表示值误差引入的标准不确定度 ॥

数字电流表准确度等级 0.05 级,由标准器引入的不确定度分量半宽为 0.05% ,服从均匀分布,则由数字电流表示值误差引入的标准不确定度 u_1 为:

$$u_1 = \frac{0.05\% \times 200 \text{km/h}}{\sqrt{3}} = 0.058 \text{km/h}$$

2.2 数字电流表分辨力引入的不确定度分量 и,

数字电流表分辨力为 0.001mA 转换为速度值为 0.01km/h,服从均匀分布,则由数字电流表分辨力引入的标准不确定度 u_2 为:

$$u_2 = \frac{0.01 \text{km/h}}{2\sqrt{3}} = 2.9 \times 10^{-3} \text{km/h}$$

2.3 由重复性引入的不确定度分量 u_3

按照规程规定的检定方法对机车速度表校验台重复测量 10 次,测量结果换算为速度值为(单位: km/h): 199.8、

$$u_3 = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{10} (v_i - v)}{10 - 1}} = 0$$

分辨力引入的不确定度分量大于由测量重复性引入的不确定分量,忽略由测量重复性引入的不确定度分量。

3. 合成标准不确定度 u.

各分量独立, 互不相关, 则

$$u_c = \sqrt{u_1^2 + u_2^2} = \sqrt{0.058^2 + (2.9 \times 10^{-3})^2} \,\text{km/h} \approx 0.058 \,\text{km/h}$$

4. 扩展不确定度

取 k=2, 保留两位有效数字:

$$U = 0.058 \text{km/h} \times 2 = 0.12 \text{ km/h}$$

5. 结论

不确定度评定结果小于示值误差要求的三分之一(0.17 km/h),检定方法满足要求。