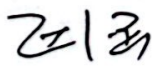


声学计量技术规范预审会审查表

规范名称	水声探测阵列水听器原位校准规范（无指向性声源法）	
审查形式	会审 <input checked="" type="checkbox"/>	会议时间：2025.10.24 地点：中国计量大学
	函审 <input type="checkbox"/>	函审时间： /
预审会 具体修改意见	<p>审查组认真审查了技术规范起草材料，听取了起草组的汇报，提出了修改意见：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) 规范名称中“标准声源法”修改为“无指向性声源法”，对应英文相应修改； 2) 范围中删去“其它海底水平固定阵或拖曳阵的阵元灵敏度校准可参考本规范”； 3) 3.6最近会遇距离改为最近测量距离，并删除100m或1倍船长的较大值的表述； 4) 概述中，按照作用，工作原理，组成介绍，并增加一副图对垂直线列阵海上布置以及组成构成做介绍； 5) 5.1中修改为：一般其范围为-200 dB~-130 dB； 6) 校准条件中，水域条件将湖试与海试合并，增加注：水域为海洋时，海况小于三级，流速小于1m/s； 7) 6.2.1信号发射卡改为信号发射器，删除频率稳定度的要求，6.2.2信号采集卡改为信号采集器； 8) 6.2.4标准声源修改为无指向性声源，垂直指向性起伏2dB改为±1dB； 9) 6.2.9 卷尺精度不小于2级，改为优于2级； 10) 7.2.1 a) 守时精度不大于改为优于，布放前改为布放后，b) 中删除最近会遇距离表述，改为测量船机动，行驶至与垂直线列阵最近测量距离100m~300m范围内时锚定； 	



	<p>11) 修改7.2.2 d) 中的设备名称与6.2校准设备中名称一致;</p> <p>12) 修改图3, 图中无指向性声源, 标准水听器形式与图2一致, 并修改图中设备名称, 保持与6.2一致;</p> <p>13) 修改图4, PPS改为PPS触发信号, 无指向性声源, 改为校准发射信号;</p> <p>14) 7.2.3 b), 第一句话修改为, 如图4所示, 信号发射采用周期循环结构信号串的形式, 周期为1s, 利用PPS秒脉冲触发发射;</p> <p>15) 7.2.3 c), 发射信号声源级现场标定, 改为发射信号声源级计算;</p> <p>16) 7.2.3 c) 连续发射上述信号100次, 修改为连续发射图4信号串不少于10次;</p> <p>17) 7.2.3 d) U_{ix} 改为 \bar{U}_{ix}, 应为多个测量的平均值, 修改下面对应的表述, 第<i>i</i>个水听器阵元输出信号中, 某个频点对应的开路电压平均值;</p> <p>18) 删除7.2.4 自由场灵敏度级的频率响应, 或者增加计量特性;</p> <p>19) B.1数学模型改为测量模型, B.1公式中U_{ix}改为 \bar{U}_{ix};</p> <p>20) 相对不确定度中百分比保留1位小数。</p>
审查结论	<p>“水声探测阵列水听器原位校准规范（无指向性声源法）”符合编写要求, 技术内容完善, 具有可操作性; 编制说明、测量不确定度分析、验证试验报告等技术资料完整, 同意起草组按审查意见修改后报秘书处组织征求意见。</p> <p>责任专家: (签字) </p> <p>2025年10月24日</p>

